# 浅谈高保真飞发一体化仿真软件 Kestrel

Analysis to Kestrel , A High-Fidelity Simulation Software for Aircraft/ Engine Integration

## ■ 项洋 / 中国航发研究院

美国近期发布了数字主线(Digital Thread)和数字工程等一系列数字化战略,其中基于物理的高保真建模仿真 软件——计算研究和工程采办工具环境(CREATE)被认为是数字化战略的关键支撑工具。CREATE中的高 保真飞发一体化仿真软件Kestrel在多个装备型号上得到成功应用,具有代表性。

年来,随着高性能计算技术 的发展,为进一步扩展建模 的发展,为进一步扩展建模 仿真技术在装备采办中的应 用,支撑装备型号的全生命周期数字模 型构建,基于物理的装备型号高保真建 模仿真技术越来越受到重视。计算研究 和工程采办工具环境(CREATE)属于 美国国防部定义的大型计算科学工程软 件(CSE)项目,在高性能计算现代化 计划(HPCMP)的支持下开展,旨在 开发和部署基于物理特性的高性能计算 软件产品,通过高保真数字模型的构建 和改进,支撑各军种武器装备的设计和 实现。CREATE包含5大模块,每个模 块下有若干软件产品,如图1所示。作 为CREATE中唯一的固定翼飞行器飞发 一体化建模仿真软件——Kestrel,体现 了CREATE的总体发展战略,并已在美 国空军多个武器装备的采办项目中得到 了应用,非常具有代表性。

## Kestrel的设计理念

Kestrel的设计理念主要由以下因素 推动:第一,装备采办中,与成本 和性能相关的大多数问题可以归因 为多学科物理现象的建模仿真能力 不完整或不充分;第二,对仿真软 件中新功能、新算法、新技术的需 求是持续变化的。

根据上述推动因素,研发人员 确立了以下的设计开发理念:一是 具备针对下一代超算架构的并行可 扩展性,从而持续满足高保真仿真 对计算资源的需求;二是采用"遗 产转换到原生"(legacy to native)的 软件开发方法,在软件的全生命周 期内,先将遗产代码集成到框架内 确保其功能,然后逐步重写或重构 为原生代码;三是软件架构高度模 块化,从而在实现多学科能力的同 时提高代码的可维护性和可支持性; 四是遵循专业的软件开发流程,包



括配置管理、用户支持以及自动化 的单元、集成和系统测试。

Kestrel 在12年中总共发布了10个版本,其软件能力逐年提升,实现了 开发与工程应用的良性迭代,也证明 了其开发理念和架构设计的生命力。

## Kestrel的架构和组成 <sup>总体架构</sup>

Kestrel的总体架构充分体现了 其设计理念。Kestrel从架构上分为 通用可扩展基础架构(CSI)、仿真 组件(CFD、FEA、运动学和动力 学、推进系统等)和交互界面等3大 部分,如图2所示。CSI是Kestrel总 体架构的核心,由Python语言编写, 负责处理仿真过程中组件之间的执 行流程和通用操作,并管理统一的 数据仓库。仿真组件则通过统一的 Python接口与CSI连接,将事件或数 据发布到CSI上,或者订阅CSI上的 事件或数据。以流场求解组件KCFD 为例,其订阅事件为亚迭代步,即 将流场解从当前时间步推进到下一 个时间步;其订阅和发布的数据为 网格量、流场变量等。这种称为"事 件驱动"的架构实现了Kestrel各组 件之间的解耦,从而使得开发团队 能够在不修改已有架构和组件的情 况下快速开发原生组件,或者也可 以通过开发工具包(SDK)将自研 软件和商业软件以插件形式快速集 成到Kestrel中。

#### 并行管理

Kestrel通过CSI、数据仓库(Data Warehouse)和并行库统一管理组件 的并行,采用了两种颗粒度的并行 策略。第一种是传统的细颗粒度并 行策略,网格被直接分区到所有核 心上,通过信息传递接口(MPI)共 享信息,通信开销较大。第二种是 新引入的粗颗粒度混合并行策略, 网格以粗颗粒度的形式分区到节点, 每个节点内部共享内存,在细颗粒 度级别进行计算,MPI仅用于节点 之间的通信。这种混合方法允许节 点内进行负载平衡、所需内存更小、 并行隐式性更高,并且比细颗粒度



图2 Kestrel架构

并行方案的输入/输出(L/O)性能更 高。由于高性能计算CPU架构正向 每个计算节点的物理核心更多、每 个核心的内存更少的方向发展,粗 颗粒度混合并行策略能更充分利用 新架构的计算资源,Kestrel目前正 逐渐由细颗粒度策略向粗颗粒度混 合策略转移。

#### 典型组件

Kestrel的组件包含了流体、结 构、运动学、动力学、控制系统和 推进系统等多个学科和专业方向。 在流体仿真方面, Kestrel采用的是 生成重叠网格,并在背景网格和贴 体网格上分别求解的方案。背景网 格为笛卡尔网格,采用的求解器为 SAMCart;贴体网格为非结构网格, 采用的求解器为KCFD 或 COFFE。 其中, KCFD 是主要的贴体网格流场 求解器,采用有限体积离散,时空 均为二阶精度,支持定常或非定常 的RANS、DES求解,可适用于不可 压、可压、高超声速、内外流、化 学反应、燃烧等多种工况。COFFE 是新引入的贴体网格流场高阶求解 器,采用流线迎风/Petrov-Galerkin (SU/PG) 有限元离散,最终目标 是实现极高分辨率下的大涡模拟 (LES),目前已实现了4阶精度的延 迟分离涡模拟 (DDES)。在结构仿 真方面, Kestrel通过Sierra/SD求解 器来求解线性和非线性结构动力学 问题和振动特征值问题。该求解器 具备在数千核上求解1亿自由度问 题的能力,支持低阶和高阶的一维 梁杆、二维板壳、三维六面体和四 面体单元。Kestrel通过流固耦合组 件(FSI)来实现上述求解器的耦合 仿真。

Kestrel的推进系统组件为Firebolt。



图3 KUI和Jobview

该组件的设计目的是替代当前飞发 设计流程中仅将推进系统视为飞行 器仿真边界条件的传统方法,提供 高保真、全物理的发动机及进排气 系统的仿真。在采办初期就把推进 系统纳入到固定翼和旋翼飞行器 的设计分析中,从而避免在采办 后期才曝露出飞发耦合设计缺陷。 Firebolt的1.0版本实现了零维发动机 与飞行器外流的耦合仿真, 2.0版本 是一个全三维非结构求解器,通过 在KCFD基础上添加出入口边界条 件、旋转参考系、滑移面、掺混面 等适用于叶轮机的数值方法,实现 了三维全环的叶轮机仿真,并通过 Rotor35/37/67等标准模型验证了其 保真度。

### 交互界面

Kestrel的交互界面设计原则包括"一站式"用户输入、提供便捷的单位和坐标系转换功能和尽可能验证用户输入,其交互界面包含了

用户界面(KUI)、设置可视化工具 Jobview和命令行交互工具Capenter, 如图3所示。KUI的主要功能是设置 仿真输入参数,并将描述输入参数 的XML文件传给CSI,同时还具有 输入参数验证、单位和坐标系转换 功能。此外,KUI可以对仿真结果数 据开展本地后处理。Jobview工具用 于在三维视图中对复杂工程进行可 视化的检查验证、实体装配、边界 条件设定等操作。Capenter用于在超 算等非图形环境下进行仿真参数设 置和提交。

#### 软件测试

Kestrel建立了4个层级的持续 测试,通过把软件缺陷尽可能早地 暴露给开发人员和质量保证测试团 队,确保了快速迭代开发过程中的 软件产品质量。持续测试的第一级 是单元测试,测试组件或库中的低 层级代码,聚焦代码正确性;第二 级是集成测试,从基础架构的角度 测试单个组件,聚焦多语言之间的 通信和事件排序;第三级是基于小 网格、短时间的完整仿真过程的系 统测试,聚焦组件之间的通信;第 四级是大型仿真的验收测试,与文 献、地面试验和试飞的预期结果进 行比较。

Kestrel的测试能力逐年提高。 2020年,Kestrel的每日测试包括了 26000个单元测试、近1800个集成测 试和48个系统测试,覆盖了所有组 件。验收测试通过部署在超算上的 自动验收测试系统(ATS)实现,根 据敏捷开发的时间间隔,每两周开 展1次。该测试目前包含了127个单 独的作业,涵盖了当前所有Kestrel 用例的复杂性和流程机制,运行一 次大约需要15300h的CPU时间。

# Kestrel应用实例

## 基于零维发动机模型的飞发一 体化仿真

2014年, Kestrel 具备了零维稳 态和瞬态发动机模型(在Firebolt 1.0 版本中实现)与飞行器高保真CFD 模型的耦合仿真能力,从而可以在 飞行器设计的初期就通过飞发一体 化仿真研究发动机进出口边界条件 给定、油门变化对飞行器性能影响 等工程问题。研究人员使用Kestrel 对3组飞发综合构型进行了研究(见 表1),结果表明,零维发动机模型 能够与外流求解器 KCFD 耦合, 开展 较为快速的飞发一体化仿真,并在 定常和非定常工况下预测流场和飞 行器响应。上述3组算例证明,与传 统的仅给定发动机进出口边界条件 的飞发联合仿真相比,零维发动机 的耦合方案能更好地对发动机入口 和进气道流场的恢复和畸变特性进



# 数值仿真 | Numerical Simulation

	元),最终生成的"飞行器+全环三	题
扇+零维核	维风扇+零维核心机"一体化网格	研
<b>坊真</b>	约1.05亿单元。由于相对零维模型	凤

静子叶片(44个)

TF34风扇 外涵道

核心机内涵道 ▲ 核心机出流边界

核心机人流边界

A-10 发动机短舱和 TF34 风扇网格模型

转子叶片(20个)

TF34 风扇几何模型

TF34 风扇单通道网格

扩展到

全环

表1 Kestrel 基于零维发动机模型的飞发一体化仿真算例

飞机	F-16	F/A-18C	A-10	
发动机	F110-100	F404-GE-400	TF34-GE-100A	
飞行器工况	工況1: <i>Ma</i> 0.6, 迎角6°,高度6096m 工況2: <i>Ma</i> 1.4, 迎角6°,高度12945m	工況1:Ma0.3, 迎角10°,高度6706m 工況2:Ma0.4, 迎角39.8°,高度9997m	Ma0.45,无侧滑,海 平面高度	
发动机工况	发动机油门杆角度(PLA) 从85°降低到30°,然后在 大约20s物理时间内从30° 增加到85°	入口质量流量为65.3 kg/s, 两个工况对应的油门杆角度 分别为70°和64.5°	油门杆角度 80°	
网格类型	包含了四面体、棱柱和金字塔型单元的非结构网格			
网格规模	2550万	1000万	3000万	
数值方法	基于S-A湍流模型的动态分	无黏:HLLE++格式 湍流:带壁面函数的 SA旋转/曲率修正分离 涡模拟(SARC-DDES)		
研究目的	研究油门快速变化对飞行器外流和飞行动力学的影响	在多个迎角和马赫数下, 与试验结果对比进气道恢复 特性,并研究飞行器机动时 的进气道动态特性	既用于风洞试验前规 划,也用于试验后分析, 并演示了飞发耦合仿真 对风洞试验的效果	

行仿真。

# 基于"全环三维风 心机模型"的飞发一体化

2015年, Kestrel的推进系统模 块Firebolt升级到2.0版本,具备了 "飞行器+全环三维风扇+零维核心 机"的飞发一体化耦合仿真能力, 从而可以以更高的保真度研究进口 总压恢复和畸变等工程问题。研究 者对A-10攻击机和TF34发动机的 综合构型在高迎角下机翼内侧前缘 缝翼和失速条造成的气流分离对发 动机进气边界的影响进行了零维和 全环两种方法的建模和仿真,如图 4所示。全环的建模重点主要针对 TF34发动机的单级风扇,首先生成 静子和转子的单通道网格(各约100 万单元),然后利用叶片通道的周期 性生成全环网格(约7500万单元)。 加上A-10外流网格(约3500万单 长也从1×10-4s减小到5×10-6s,从 而增加了计算量。

研发人员将仿真结果与零维发 动机仿真及试验结果进行了对比, 如图5所示。结果表明,在总压恢复 系数预测方面,相比零维仿真,全 环仿真的总压恢复系数与试验结果 符合得更好,最大误差从1.4%下降 为0.4%;在畸变系数的预测方面, 全环同样符合得更好, 尤其是在大 迎角时, 畸变系数预测误差为0.01, 比零维更低。总体而言,全环模型 比零维模型能更好地预测高迎角下 飞机外流场对进气平面的总压恢复 系数和畸变系数的影响。

#### 三维高性能风扇仿真

2018年, Kestrel的核心求解器 KCFD 增加了掺混面功能,降低了 压气机和风扇 CFD 仿真的计算成本, 从而能够研究压气机的特性线等问 。研究者使用Kestrel对美国空军 ·究实验室(AFRL)设计的高性能 扇Rotor4进行了仿真,其几何模



## 图5 全环三维风扇飞发一体化仿真结果与零维发动机飞发一体化仿真结果和 试验结果的对比

仿真的边界条件为入口给定总 压、总温和流量,出口边界马赫数上 限为1.0。仿真的时间步为0.001s,湍 流模型为k-ω SST,时空精度分别 为一阶和二阶,分别计算了100%、 95%和90%设计速度下的特性线,并 与试验结果和商业软件STAR-CCM+ 的仿真结果进行对比。结果表明,在 100%设计速度下,KCFD的特性线仿 真精度比商业软件更高,更接近于试

设计参数

0.508 ~ 0.635mm

27.67kg/s

20200r / min

四面体、六面体、棱柱、

2.057:1

94 6%

网格参数

金字塔

小于1

值

值

设计参数

流速

压比

转速

转子效率

设计参数

壁面y+

网格单元类型

转子通道网格量 279.5万

静子通道网格量 310.9万

运行叶尖尖隙





图6 Rotor4的几何模型和网格模型

验值。在这3个速度下,KCFD预测 的失速和堵塞流量比试验值略高,效 率值比试验值低3%~4%,压比峰 值预测较为精确,远离堵塞点时的压 比预测值与试验值符合得很好。该项 研究验证了Kestrel的掺混面模型,研 究人员认为,尽管在近堵点预测精度 下降,但Kestrel完全能够预测单级的 压比。由于掺混面模型可显著降低对 计算资源的需求,在未来几年都将是 发动机开发人员的重要工具,因此有 必要在Kestrel中继续发展该模型,从 而为进一步提高飞发一体化仿真的保 真度提供支持。

# 结束语

随着数字孪生、数字主线、数字工 程等数字化战略的发展,基于物理 的型号全生命周期仿真已成为发展 趋势,而发展具备多学科、多物理、 多保真度、整机乃至飞发一体化仿真 能力的航空发动机仿真软件, 是航 空发动机工业部门及未来军用采办 的重要方向。航空发动机仿真软件 具备学科与功能复杂、开发周期漫 长和用户需求持续变化等特点,通 过分析美军高保真飞发一体化仿真 软件的开发思路,得到一些降低软 件开发难度与风险的启示:一是在 架构设计上应采用松耦合、高灵活性 的架构:二是采用"敏捷开发"的思 路,用"小步快跑"的方式渐进发展 软件, 在确保原有功能的同时逐步 添加新功能,推动软件的持续健康 发展;三是引入配置管理、持续集成、 持续测试等软件工程方法,特别是 搭建基于超算的自动化测试系统确 保软件质量和可信度。 航空动力

(项洋,中国航发研究院,工程 师,从事航空发动机数值仿真研究)